This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

WELTORGANISATION FÜR GEISTIGES EIGENTUM Internationales Büro



INTERNATIONALE ANMELDUNG VERÖFFENTLICHT NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT)

(51) Internationale Patentklassifikation 4:

G05B 19/04

A1

(11) Internationale Veröffentlichungsnummer: WO 87/03974

(43) Internationales
Veröffentlichungsdatum:

2. Juli 1987 (02.07.87)

(21) Internationales Aktenzeichen:

PCT/CH86/00094

(22) Internationales Anmeldedatum:

7. Juli 1986 (07.07.86)

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten ausser US): BBC AKTIENGESELLSCHAFT BROWN, BOVERI & CIE. [CH/CH]; CH-5401 Baden (CH).

(72) Erfinder; und

(75) Erfinder/Anmelder (nur für US): SCHULT, Uwe [DE/CH]; Schulstr. 27a, CH-5417 Untersiggenthal (CH).

(74) Gemeinsamer Vertreter: BBC AKTIENGESELL-SCHAFT BROWN, BOVERI & CIE.; Abteilung XZP Gewerblicher Rechtssuchtz, CH-5401 Baden (CH).

(81) Bestimmungsstaaten: AT (europäisches Patent), BE (europäisches Patent), CH (europäisches Patent), DE (europäisches Patent), FR (europäisches Patent), GB (europäisches Patent), IT (europäisches Patent), JP, LU (europäisches Patent), NL (europäisches Patent), SE (europäisches Patent), US.

Veröffentlicht

Mit internationalem Recherchenbericht.

Vor Ablauf der für Änderungen der Ansprüche zugelassenen Frist. Veröffentlichung wird wiederholt falls Änderungen eintreffen.

Vor Ablauf der nach Artikel 21 Absatz 2(a) zugelassen Frist auf Antrag des Anmelders.

(54) Title: SOFTWARE TOOL FOR AUTOMATIC PRODUCTION OF A LOGICAL FUNCTION DIAGRAM

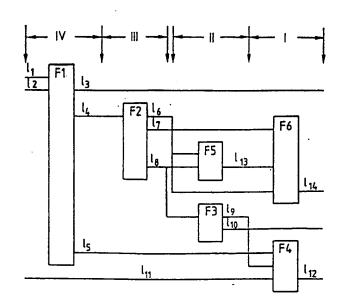
(54) Bezeichnung: SOFTWARE-WERKZEUG ZUR AUTOMATISCHEN ERZEUGUNG EINER FUNKTIONS-PLANGRAPHIK

(57) Abstract

This software tool can automatically produce function diagrams from a control program for a memory-programmable control on a graphic display, in particular of a program device for such a control. The function diagrams produced have a high data density. They may contain signal branches and junctions, as well as function blocks with several outputs further connected to other function blocks.

(57) Zusammenfassung

Mit diesem Software-Werkzeug können Funktionspläne aus einem Steuerprogramm für eine speicherprogrammierbare Steuerung auf einer graphischen Anzeigevorrichtung, insbesondere eines Programmiergeräts für eine solche Steuerung automatisch erzeugt werden. Die erzeugten Funktionspläne weisen eine hohe Informationsdichte auf. Sie können Signalverzweigungen und Signalkreuzungen sowie Funktionsblöcke mit mehreren auf andere Funktionsblökke weiter verbundenen Ausgängen enthalten.



LEDIGLICH ZUR INFORMATION

Code, die zur Identifizierung von PCT-Vertragsstaaten auf den Kopfbögen der Schriften, die internationale Anmeldungen gemäss dem PCT veröffentlichen.

4.77	B. A. C. C. S.	-	~ · · ·		
AT	Österreich	FR	Frankreich	MR	Mauritanien
ΑU	Australien	GA	Gabun	MW	Malawi
BB	Barbados	GB	Vereinigtes Königreich	NL	Niederlande
BE	Belgien	HU	Ungarn	NO	Norwegen
BG	Bulgarien	TT	Italien	RO	Rumänien
BJ	Benin	JP	Japan	SD	Sudan
BR	Brasilien	KP	Demokratische Volksrepublik Korea	SE	Schweden
CF	Zentrale Afrikanische Republik	KR	Republik Korea	SN	Senegal
CG	Kongo	LI	Liechtenstein	รบ	Soviet Union
CH	Schweiz	LK	Sri Lanka	TD	Tschad
CM	Kamerun	LU	Luxemburg	TG	Togo
DE	Deutschiand, Bundesrepublik	MC	Monaco	US	Vereinigte Staaten von Amerika
DK	Dänemark	MG	Madagaskar		
FI	Finnland	ML	Mali		•

- 1 -

Software-Werkzeug zur automatischen Erzeugung einer Funktionsplangraphik

Technisches Gebiet

Die vorliegende Erfindung betrifft ein Software-Werkzeug zur automatischen Erzeugung einer funktionsplangraphik. Die Erfindung betrifft insbesondere ein Software-Werkzeug, durch welches die Funktionsplangraphik aus einer partiell geordneten Menge von Funktionsblöcken mit einem oder mehreren Ein- und Ausgängen auf einer graphischen Anzeigevorrichtung erzeugt wird.

Stand der Technik

Software-Werkzeuge der genannten Art werden in Programmiergeräten für speicherprogrammierbare Steuerungen benötigt.
Unter einem Programmiergerät für eine speicherprogrammierbare Steuerung versteht man in der modernenen Steuerund Regeltechnik eine kleine, kompakt aufgebaute und daher
leicht transportable Datenverarbeitungsanlage, welche
über eine genormte Schnittstelle an eine Vielzahl von

10

15

20

verschiedenen Steuerungen anschliessbar ist. Im Programmiergerät sind alle Funktionen zusammengefasst, die erforderlich sind, um die Steuerprogramme für die speicherprogrammierbaren Steuerungen zu erstellen und zu warten. Die entsprechenden Funktionen brauchen deshalb bei den Steuerungen selbst nicht vorgesehen zu werden.

Um dem Steuer- und Regeltechniker die Programmierarbeit zu erleichtern, erlauben komfortable Programmiergeräte eine Programmierung direkt auf Funktionsplanebene, d.h. in einer dem Steuer- und Regeltechniker besonders vertrauten Darstellung. Der Funktionsplan der jeweiligen Steuerung wird dazu auf einer graphischen Anzeigevorrichtung des Programmiergeräts dargestellt und der Anwender kann mittels einfacher Kommandos Aenderungen oder Ergänzungen im Funktionsplan vornehmen. Das zum Funktionsplan zugehörige Steuerprogramm wird vom Programmiergerät ohne Zutun des Anwenders selbsttätig erzeugt. Umgekehrt erzeugt das Programmiergerät aus einem bereits vorhandenen maschinenlesbar abgespeicherten Steuerprogramm automatisch den zugehörigen Funktionsplan auf der Anzeigevorrichtung. Innerhalb des Programmiergeräts wird dies von dem hier betrachteten Software-Werkzeug ausgeführt, das z.B. als sogenannte Firmware im Programmiergerät implementiert werden kann.

In Programmiergeräten der betrachteten Art werden die Steuerprogramme im allgemeinen modular strukturiert erzeugt. Sie enthalten einzelne Funktionen, die über Funktions-aufrufe aufgerufen werden. Die Funktionsaufrufe wiederum enthalten eine Liste der Eingangs- und Ausgangsparameter der Funktionen. Im Funktionsplan werden die Funktionen durch im allgemeinen rechteckige Funktionsblöcke dargestellt. Deren Ein- und Ausgänge entsprechen im Steuerprogramm den Eingangs- und Ausgangsparametern der Funktionen. Ihre gegenseitige Abhängigkeit wird im Funktions-

15

20

25

30

plan durch Verbindungslinien zum Ausdruck gebracht.

Um die Funktionsplangraphik zu erzeugen, muss das im Programmiergerät enthaltene Software-Werkzeug das Steuerprogramm auf die in ihm enthaltenen Funktionen hin analysieren. Das Steuerprogramm wird in der Regel im Programmiergerät in einem Speicher enthalten sein. Die im Steuerprogramm enthaltenen Funktionen werden von dem Software-Werkzeug anhand ihrer Funktionsaufrufe identifiziert. Mit der gleichen Reihenfolge, mit der die Funktionsaufrufe im Steuerprogramm stehen, und damit mit einer durch das Steuerprogramm vorgegebenen partiellen Ordnung, wird in einem gesonderten Speicherbereich durch das Software-Werkzeug eine Liste von Funktionsblöcken angelegt, die zur Darstellung der aufgefundenen Funktionen im Funktionsplan benötigt werden. Neben den Funktionsblöcken selbst werden in die Liste auch deren Eingänge und Ausgänge aufgenommen. Diese entsprechen, wie erläutert, den Eingangs- und Ausgangsparameteren der Funktionen. Die in der Liste enthaltene partiell geordnete Menge von Funktionsblöcken enthält alle Information, die zur Erzeugung der gewünschten Funktionsplangraphik erforderlich ist.

Ein Programmiergerät mit einem Software-Werkzeug der beschriebenen Art ist beispielsweise bekannt aus der US-PS 4,445,169. Auch bei dem bekannten Programmiergerät kann der Anwender das Steuerprogramm für die Speicherprogrammierbare Steuerung direkt im Funktionsplan erstellen. Das bekannte Programmiergerät arbeitet jedoch mit einer Funktionsplandarstellung von stark eingeschränkter Allgemeinheit. Die einzelnen Funktionsblöcke weisen lediglich einen einzigen weiterverbundenen Ausgang auf. Sie sind ausschliesslich streng hierarchisch miteinander verknüpft. Im Funktionsplan treten deshalb keine Signalverzweigungen und Signalkreuzungen auf. Wird beispielsweise, was häufig der Fall ist, einunddasselbe Ausgangssignal eines Funk-

15

20

25

tionblocks von zwei anderen Funktionsblöcken als Eingangssignal benötigt, so werden von dem bekannten Programmiergerät zur Vermeidung von Signalverzweigungen im Funktionsplan zwei separate Teilfunktionspläne auf der Anzeigevorrichtung erzeugt. Dies geht sehr zu Lasten der Uebersichtlichkeit und vor allem der Informationsdichte des dargestellten Bildes. Uebersichtlichkeit und Informationsdichte des dargestellten Bildes sind aber entscheidende Faktoren für die Handhabung und den Bedienungskomfort des Programmiergerätes. Da von einer einfachen Handhabung und einem hohen Bedienungskomfort in zunehmendem Masse die Wirtschaftlichkeit der Programmerstellung und Programmwartung und damit überhaupt das rationelle Abwickeln der Automatisierungsaufgaben abhängt, ist die Erzeugung von Funktionsplandarstellungen mit höherer Informationsdichte dringend erwünscht. Auch soll natürlich die Darstellung von Funktionsblöcken mit mehreren weiter verbindbaren Ausgängen im Funktionsplan und entsprechend die Verwendung von Funktionen mit mehreren Ausgangsparametern im Steuerprogramm möglich sein.

Das Problem das sich bei der automatischen Erzeugung von komplizierteren Funktionsplänen mit höherer Informationsdichte stellt, ist der dazu im Programmiergerät höhere Rechenaufwand. Die in einem kompakten, transportablen Programmiergerät zur Verfügung stehende Rechenkapazität ist aber beschränkt und kann nicht ohne weiteres erweitert werden.

Darstellung der Erfindung

Es ist Aufgabe der vorliegenden Erfindung, ein Software30 Werkzeug der eingangs genannten Art anzugeben, durch das
Funktionspläne der gewünschten Informationsdichte und
mit Funktionsblöcken mit mehreren weiter verbindbaren
Ausgängen erzeugt werden können und welches derart ratio-

nell arbeitet, dass es auch auf einem kompakten, transportablen Programmiergerät mit derzeit üblicher Rechenkapatität implementierbar ist.

Die genannte sowie weitere Aufgaben werden gemäss der vorliegenden Erfindung gelöst durch Angabe eines neuen Software-Werkzeugs zur automatischen Erzeugung einer Fünktionsplangraphik, wie es in den Ansprüchen gekennzeichnet ist.

Kurze Beschreibung der Zeichnungen

- 10 Weitere Merkmale und Vorteile der vorliegenden Erfindung ergeben sich aus der nachstehenden ausführlichen Beschreibung insbesondere unter Berücksichtigung der beigefügten Zeichnungen. Es zeigt:
- Fig. 1 einen Funktionsplan, der mit einem Software-Werkzeug nach der vorliegenden Erfindung automatisch
 erzeugbar ist und der eine hohe Informationsdichte
 sowie Funktionsblöcke mit mehreren weiter verbundenen Ausgängen aufweist,
- Fig. 2 in einem schematischen Diagramm einen Rekursions20 weg zur Spalteneinordnung des Funktionsblocks
 F₁ von Fig. 1 und
 - Fig. 3 bis 5

25

in drei Diagrammen die schrittweise Positionierung von Linienabschnitten des Funktionsplans von Fig. 1 während seiner Erzeugung.

Bester Weg zur Ausführung der Erfindung

Es wird nunmehr auf die Zeichnung Bezug genommen. Dem Funktionsplan von Fig. 1 liegt die nachfolgende partiell geordnete Menge von Funktionsblöcken zugrunde, von der angenommen werden soll, dass sie in der bereits beschrie-benen Weise durch Analyse eines Steuerprogramms für eine speicherprogrammierbare Steuerung gewonnen wurde:

5

F₁ (l₁, l₂; l₃, l₄, l₅)
F₂ (l₄; l₆, l₇, l₈)
F₃ (l₈; l₉, l₁₀)
F₄ (l₅, l₉, l₁₁; l₁₂)
F₅ (l₆, l₈; l₁₃)
F₆ (l₇, l₁₃, l₆; l₁₄)

10

15

20

In dieser Menge, wie auch in der Zeichnung, bezeichnen die F_i (i = 1 bis 6) die Funktionsblöcke. Die l_j (j = 1 bis 14) bezeichnen einerseits deren Eingänge, soweit sie vor dem Strichpunkt stehen, und andererseits deren Ausgänge, soweit sie nach dem Strichpunkt stehen. In der Zeichnung sind mit den l_j die von den entsprechenden Ausgängen ausgehenden bzw. die zu den entsprechenden Eingängen hinführenden Linien bezeichnet. Soweit Eingänge und Ausgänge mit dem gleichen l_j bezeichnet sind, sind sie in der Funktionsplangraphik durch eine mit dem betreffenden l_j bezeichnender verbunden.

Im folgenden wird im einzelnen beschrieben, wie aus der oben stehenden Menge von Funktionsblöcken durch ein Software-Werkzeug nach der vorliegenden Erfindung der in Fig. 1 dargestellte Funktionsplan erzeugt werden kann.

25

30

Durch das Software-Werkzeug werden die Funktionsblöcke F_{ij} zunächst gemäss ihrer hierarchischen Ordnung in der partiell geordneten Menge auf Spalten verteilt. In diesen Spalten werden sie mit zunehmender Ordnung von rechts nach links auch auf der graphischen Anzeigevorrichtung im Funktionsplan zur Anzeige gebracht.

Die hierarchische Ordnung der Funktionsblöcke wird durch rekursive Prüfung der Weiterverbindung ihrer Ausgänge auf Eingänge anderer Funktionsblöcke ermittelt. Die hierarchische Ordnung der Funktionsblöcke entspricht der maximalen, bei der rekursiven Weiterverbindungsprüfung erreichten sogenannten rekursiven Tiefe. Man kann den Einordnungsvorgang in die Spalten auch so beschreiben, dass ein Funktionsblock, von dem kein anderer funktionsblock abhängt, in die äusserst rechte Spalte eingeordnet wird. Ein Funktionsblock, von dem andere Funktionsblöcke abhängen, wird eine Spalte weiter links angeordnet, als der am weitesten links angeordnete, von ihm abhängige Funktionsblock.

In Fig. 2 ist für den Funktionsblock F₁ ein möglicher, von seinem ersten Ausgang l_3 ausgehender Rekursionsweg dargestellt, in dem im übrigen Rekursionswege für alle 15 übrigen Funktionsblöcke miteingeschlossen sind. Der Rekursionsweg ist durch die dargestellten Pfeile gekennzeichnet. Die Pfeile sind mit den " l_i " (hier zu verstehen als Bezeichnung der Ausgänge der Funktionsblöcke F_i) bezeichnet. Ein Pfeil, der zu einem "R" führt soll bedeuten, dass 20 der entsprechende Ausgang nicht mehr auf einen Eingang eines anderen Funktionsblocks weiterverbunden ist, sondern dass die von ihm im Funktionsplan ausgehende Linie zum rechten Rand des Funktionsplans führt. Dies ist z.B. gleich 25 beim ersten Ausgang l3 von F1 der Fall. Der zweite Ausgang l₄ von F₁ führt zum Funktionsblock F₂. Bevor der dritte Ausgang l₅ von F₁ geprüft wird (in Fig. 2 ganz unten), wird entprechend der rekursiven Methode der Einordnungsvorgang mit dem Funktionsblock F₂ fortgesetzt, was zum Funktionsblock F₅ usw. führt. Wie aus Fig. 2 zu ersehen ist, ergibt 30 sich im Beispielsfall für den Funktionsblock F₁ eine maximale rekursive Tiefe von 3, beispielsweise über folgende Abhängigkeit: von F_1 hängt unter anderem F_2 , von F_2 hängt unter anderem F₅ und von F₅ hängt F₆ ab., Von F₆ wie auch

20

25

von F₄, hängen keine weiteren funktionsblöcke ab. Ordnet man letztere in die am weitesten rechte Spalte, z.B. eine Spalte I, ein, so müsste der funktionsblock F₁ um drei Spalten weiter links, demnach in eine Spalte IV, eingeordnet werden. Die Spaltenordnung der übrigen Funktionsblöcke ergibt sich in analoger Weise. Insgesamt resultiert eine Spaltenanordnung gemäss folgender Tabelle:

IV	III	II	I
F ₁	F ₂	F ₅	F ₆
		F ₃	F ₄

Innerhalb der Spalten wird die Position der Funktionsblöcke durch das Software-Werkzeug durch vertikale Positionierung ihrer Ein- und Ausgänge festgelegt, wobei zunächst die Eingänge und dann die Ausgänge positioniert werden. Bei der Positionierung der Ein- und Ausgänge wird zugleich der Verlauf der zu ihnen hinführenden bzw. der von ihnen ausgehenden Verbindungslinien soweit wie möglich festgelegt. Hängt ein Eingang eines Funktionsblocks von einem Ausgang eines anderen Funktionsblocks ab, so werden zunächst alle Eingänge und Ausgänge des anderen Funktionsblocks zusammen mit den ihnen zugehörigen Verbindungslinien bis zum dem genannten Ausgang positioniert. Auch dieser Vorgang ist wieder rekursiv. Die Verbindungslinien werden als waagrechte Linien dargestellt. Lediglich Verbindungslinien zwischen einem Ausgang und einem oder mehreren Eingängen, die auf unterschiedliche Höhe positioniert wurden, enthalten einen senkrechten Abschnitt. In jedem einzelnen solchen Fall wird durch das Software-Werkzeug versucht, durch Strecken eines der Funktionsblöcke in senkrechter Richtung den senkrechten Abschnitt in der Verbindungslinie zu vermeiden.

Das Vorstehende soll nun wieder anhand des gewählten Beispiels im einzelnen erläutert werden. Dazu wird zunächst nochmals auf Fig. 1 Bezug genommen.

Beginnend beispielsweise mit dem Funktionsblock F_6 (in der Spalte I) wird durch das Software-Werkzeug zunächst versucht, dessen ersten Eingang l₇ zu positionieren. Dieser hängt jedoch vom gleichnamigen Ausgang des Funktionsblocks F_2 (in Spalte III) ab. Bevor der Eingang l_7 von F_6 positioniert werden kann muss daher zunächst der Funktionsblock F₂ mit seinen Eingängen und Ausgängen bis einschliess-10 lich des Ausgangs l₇ positioniert werden. Die Prüfung des ersten (und einzigen) Eingangs l4 von F2 ergibt, dass auch dieser abhängig ist und zwar vom gleichnamigen Ausgang des Funktionsblocks F₁ (in Spalte IV). Auch die Positionierung des ersten Eingangs l₄ von F₂ muss deshalb zurückge-15 stellt werden bis alle Eingänge und Ausgänge von F₁ bis hin zum Ausgang l₄ von F₁ positioniert sind. Es wird damit zum ersten Eingang l₁ von F₁ übergegangen. Da der Funktionsblock F₁ der am weitesten linken Spalte IV angehört, hängt der Eingang l_1 , wie sämtliche Eingänge von F_1 , von 20 keinem anderen Funktionsblock ab. l₁ kann daher als erster Eingang tatsächlich positioniert werden.

Zur Positionierung müssen noch folgende Dinge festgelegt sein:

- 25 Form der Funktionsblöcke, insbesondere ihre Breite relativ zur Breite der Spalten,
 - Mindestabstand der Verbindungslinien in vertikaler Richtung untereinander und zu den Funktionsblöcken,
 - gegebenenfalls Ueberstand der Funktionsblöcke über ihren obersten Eingang bzw. ihren untersten Ausgang,
 - gegenseitiger Mindestabstand der Funktionsblöcke,
 - Anordnung der Ausgänge der Funktionsblöcke relativ zu ihren Eingängen,
- Anordnung von senkrechten Abschnitten in den Verbindungs linien soweit erforderlich.

15

20

Im Funktionsplan von Fig. 1 sind die Funktionsblöcke als Rechtecke mit einheitlicher Breite, jedoch unterschiedlicher Länge dargestellt. Die Breite entspricht 1/3 der Spaltenbreite. Die Funktionsblöcke sind in der Mitte der Spalten angeordnet, die im oberen Teil von Fig. 1 durch die Pfeile angedeutet sind. Die Länge der Funktionsblöcke hängt von der Anzahl sowie der Anordnung ihrer Ein- und Ausänge ab. Für den Mindestabstand der Verbindungsliniem untereinander, von diesen zu den Funktionsblöcken sowie für den Ueberstand der Funktionsblöcke über ihren obersten Eingang bzw. untersten Ausgang ist ein Einheitsabstand gewählt. Untereinander angeordnete Funktionsblöcke weisen ebenfalls diesen Einheitsabstand als Mindestabstand auf. Der erste, d.h. oberste Ausgang der Funktionsblöcke ist auf gleicher Höhe wie ihr letzter, d.h. unterster Eingang positioniert. Die senkrechten Abschnitte in den Verbindungslinien verlaufen entlang den Spaltengrenzen. Zwischen den Spalten II und III zeigt Fig. 1 eine Besonderheit, die noch erläutert wird. Es versteht sich, dass diese Art der Darstellung nur beispielhaft ist. Andere Abstände bzw. Ueberstände könnten genausogut festgelegt sein.

Zurück nunmehr zum Eingang la von Fa. Dieser ist erster, d.h. oberster Eingang von F₁. l₁ wird deshalb einen Einheitsabstand tiefer als die Oberkante von F_1 positioniert. F₁ selbst gehört der Spalte IV an. Aufgrund dieser Posi-25 tionierung liegt der Eingang la von Fa, die zu ihm hinführende Linie sowie der "Kopf" des Funktionsblocks F₁ bereits fest. Es wird nunmehr auf Fig. 3 Bezug genommen. Fig. 3 zeigt, durch die strichpunktierten Linien gekennzeichnet, die zur Darstellung des als Beispiel gewählten 30 Funktionsplans erforderlichen vier Spalten I bis IV. In Fig. 3 sind die genannten, als erstes positionierten Elemente durch die mit 1 und 2 bezeichneten Linienabschnitte dargestellt. Diese, sowie alle übrigen noch zu besprechenden Linienabschnitte, sind in Fig. 3 zu ihrer Unterscheidbarkeit 35 voneinander etwas gegeneinander abgesetzt dargestellt.

Als nächstes kann der Eingang l_2 von f_1 positioniert werden und zwar einen Einheitsabstand unter l_3 . Damit liegen die in Fig. 3 mit 3 und 4 bezeichneten Linienabschnitte fest. l_2 ist letzter Eingang von f_1 . Es kann deshalb jetzt l_3 als erster Ausgang von f_1 positioniert werden und zwar auf gleicher Höhe wie l_2 . l_3 ist mit keinem weiteren Eingang zu verbinden. Von ihm ausgehend verläuft eine waagerechte Linie, Linie 5 in Fig. 3, durch sämtliche Spalten bis zum rechten Rand der Spalte I.

Nun ist Ausgang l₄ von F₁ zu positionieren. l₄ ist jedoch 10 weiter zu verbinden und zwar auf den gleichnamigen ersten (und einzigen) Eingang von F₂. Dieser Eingang ist noch nicht positioniert. Der Ausgang ℓ_4 und die von ihm ausgehende Verbindungslinie kann deshalb im Augenblick nur vorläufig und was die Verbindungslinie anbetrifft, nur teilweise positioniert werden. Der Ausgang ℓ_4 wird vorläufig einen Einheitsabstand unter dem Ausgang l_3 positioniert. Da der Funktionsblock F₂ der benachbarten Spalte III angehört, wird die von l_4 ausgehende Linie nur bis zur Spaltengrenze zwischen Spalte IV und Spalte III festgelegt, .50 siehe Linienabschnitt 6 in Fig. 3. F_1 kann um die Linienabschnitte 7 ergänzt werden. Linienabschnitt 6 ist wegen der Vorläufigkeit seiner Festlegung strichliert dargestellt.

Mit der beschriebenen, wenn auch nur vorläufigen Positionierung des Ausgangs l₄ ist die Voraussetzung für die zunächst zurückgestellte Positionierung von F₂ geschaffen. Der mit dem gleichnamigen Ausgang von F₁ zu verbindende Eingang l₄ ist erster bzw. oberster Eingang von F₂. F₂ muss also einen Einheitsabstand Ueberstand über l₄ haben. Durch die vom Ausgang l₃ von F₂ ausgehende Linie, in Fig. 3 die Linie 5, ist in der Spalte II bereits Platz verbraucht, was nunmehr zu berücksichtigen ist. Die Oberkante von F₂ muss von der genannten Linie mindestens einen Einheits-

20

25

30

abstand Abstand aufweisen. Für die zum Eingang F_4 von F_2 hinführende Linie sowie den Kopf F_2 ergeben sich dadurch die in Fig. 3 mit 8 und 9 bezeichneten Linienabschnitte.

Ausgang l₄ von f₁ könnte nun mit Eingang l₄ von f₂ verbunden werden. Wie in Fig. 3 zu sehen ist, wurden der genannte Ausgang und der genannte Eingang jedoch auf unterschiedliche Höhe positioniert. Ihre direkte Verbindung hätte einen senkrechten Abschnitt zur Folge. Wie erläutert, war die Positionierung des Ausgangs l₄ von f₁ jedoch nur vorläufig. Es wird jetzt geprüft, ob durch Streckung von f₁ die senkrechte Linie vermieden werden kann. Dies ist hier der Fall, da f₁ nach unten hin noch nicht abgeschlossen ist und der unterhalb von l₄ liegende Ausgang l₅, auf den sich eine solche Streckung auswirken könnte, noch nicht positioniert ist. Aus der Streckung resultieren die Linienabschnitte 6' und 10 in Fig. 3. Linienabschnitt 6' ersetzt Linienabschnitt 6.

Da l_4 einziger Eingang von F_2 ist, kann sofort dessen erster Ausgang l_6 betrachtet werden. l_6 ist weiter zu verbinden und zwar auf die gleichnamigen Eingänge von F_5 und F_6 . l_6 wird deshalb nur vorläufig positioniert und zwar auf gleicher Höhe wie der erste (und letzte) Eingang von F_2 . Die von l_6 ausgehende Linie kann nur bis zur Spaltengrenze zwischen Spalte III und Spalte II festgelegt werden, da Funktionsblock F_5 der Spalte II angehört. Es ergibt sich in Fig. 3 Linienabschnitt 11.

Als nächstes wird zum Ausgang l_7 übergegangen. Ueber diesen Ausgang war die Betrachtung zum Funktionsblock f_2 gekommen, nämlich über den Versuch, den gleichnamigen Eingang von f_6 zu positionieren. Augang l_7 von f_2 ist auf diesen weiter zu verbinden. l_7 wird nun, auch wieder nur vorläufig, einen Einheitsabstand unter l_6 positioniert. Die von ihm ausgehende Verbindungslinie wird bis zur Spaltengrenze

25

zwischen Spalte I und II festgelegt, weil F_6 Spalte I angehört. Es ergeben sich die in Fig. 3 mit 12 und 13 gekennzeichneten Linienabschnitte.

Nunmehr kann ausgeführt werden, was ganz zu Anfang versucht wurde, nämlich die Positionierung des Eingangs lown for Dieser wird, zur Vermeidung eines senkrechten Abschnitts in der Verbindunglinie zwischen in ihm und dem gleichnamigen Ausgang von for auf gleicher vertikaler Höhe mit letzterem positioniert. Entsprechender Platz ist in Spalte I vorhanden, auch was den oberen Ueberstand des Funktionsblocks 6 über seinen obersten Eingang anbetrifft. Es ergeben sich die Linienabschnitte 14 und 15 in Fig. 3.

Die Positionierung wird mit dem zweiten Eingang L_{13} von ${\sf F}_6$ fortgesetzt. ${\sf L}_{13}$ hängt von gleichnamigen Ausgang von F_5 ab. Also muss erst F_5 bis hin zu seinem Ausgang l_{13} positioniert werden. Begonnen wird wiederum mit dem ersten Eingang l_{A} von F_{S} . Dieser hängt ab von dem gleichnamigen Ausgang von F_2 . Der Ausgang l_6 von F_2 wurde aber schon positioniert, vgl. Linienabschnitt 11 in Fig. 3. Deshalb kann direkt die Position von Eingang l_6 von F_5 festgelegt werden. F₅ gehört Spalte II an. Zunächst wird versucht, Eingang l_6 von F_5 auf gleicher Höhe wie Ausgang l_6 von F₂ zu positionieren. Aufgrund des in Spalte II bereits verbrauchten Platzes durch die Linienabschnitt 12 entsprechende Verbindungslinie ist dies jedoch nicht möglich. Eingang l₆ von F₅ muss um zwei Einheitsabstände unterhalb dieser Verbindungslinie positioniert werden. Zwei Einheitsabstände sind deshalb erforderlich, damit auch der Kopf bzw. der obere Ueberstand des Funktionsblocks F₅ Platz hat. Es ergeben sich in Fig. 3 die mit 16 und 17 gekennzeichneten Linienabschnitte.

Damit wurde der Ausgang ℓ_6 von F_2 und der gleichnamige Eingang von F_5 , die untereinander zu verbinden sind, auf

15

20

unterschiedlicher Höhe positioniert. Zu prüfen ist deshalb wieder, ob eine dadurch an sich erforderliche senkrechte Verbindungslinie durch Strecken eines der Funktionsblöcke vermieden werden kann. In Frage kommt hier nur der Funktionsblock F₂. Seine Streckung ist jedoch nicht möglich, da unterhalb seines Ausgangs l₆ sein Ausgang l₇ bereits positioniert und auch weiter verbunden wurde. Diese Positionierung und Weiterverbindung bleibt unangetastet. Hier ist also eine senkrechte Verbindungslinie unumgänglich. Es ergibt sich der Linienabschnitt 18 in Fig. 3.

Als nächstes wird Eingang l₈ von F₅ betrachtet. Dieser hängt ab vom gleichnamigen Ausgang von F₂. Ausgang l₈ von F₂ ist noch nicht positioniert. Vor der Positionierung von l₈ müssen sämtliche Eingänge und sämtliche l₈ vorgeordneten Ausgänge von F₂ positioniert werden. Dies ist im vorliegenden Fall aber schon geschehen. Es kann deshalb l₈ direkt positioniert werden. l₈ wird vorläufig einen Einheitsabstand unterhalb von l₇ positioniert. In Fig. 3 ergibt sich der strichlierte Linienabschnitt 19 sowie die Linienabschnitte 20. l₈ ist letzter Ausgang von F₂, daher wird F₂ (vorläufig) nach unten abgeschlossen durch einen unteren Ueberstand 24.

Mit der Positionierung des Ausgangs l₈ von F₂ wird F₂
25 wieder verlassen und zum Eingang l₈ von F₅ zurückgekehrt.
Eingang l₈ von F₅ wird einen Einheitsabstand unterhalb von Eingang l₆ positioniert. Es resultieren die Linien-abschnitte 21 und 22 in Fig. 3.

Nun muss Eingang l₈ von F₅ mit dem gleichnamigen Ausgang von F₂ verbunden werden. Da beide auf unterschiedlicher Höhe positioniert wurden wäre hier wieder eine senkrechte Verbindungslinie erforderlich. Im vorliegenden Fall lässt sich dies durch Strecken des Funktionsblocks F₂ aber wieder vermeiden. Es resultieren die Linienabschnitte 23, 19' und 24'in Fig. 3. Linienabschnitt 19' ersetzt Linienabschnitt 19.

Linienabschnitt 24' ersetzt Linienabschnitt 24. l_8 ist letzter Ausgang von F_2 . Nach der Streckung von F_2 ist l_8 endgültig positioniert.

Die Positionierung wird mit dem Ausgang las von F5 fortgesetzt. Er wird auf gleicher Höhe wie der Eingang la
vorläufig angeordnet, vgl. Linienabschnitt 25 in Fig.
3. Damit ist die Voraussetzung für die zuvor zurückgestellte Positionierung des zweiten Eingangs las von F6
geschaffen. Dieser wird einfach auf gleicher Höhe wie

Ausgang las von F5 positioniert und kann mit letzterem
direkt verbunden werden. In Fig. 3 ergeben sich die Linienabschnitte 26 und 27. Die vorläufige Positionierung des
Ausgangs las von F5 ist damit definitiv geworden. Da las
letzter Ausgang von F5 ist, kann F5 nach unten abgeschlossen
werden, was den Linienabschnitt 28 in Fig. 3 ergibt.

Streng nach dem bisher verwandten Schema geht es weiter mit dem dritten Eingang l_ó von F_ó. Dieser hängt ab vom gleichnamigen Ausgang von F₂, welcher jedoch bereits festgelegt und unter anderem auf F_{ς} weiter verbunden wurde. 20 Der Eingang lovon F6 kann deshalb sofort positioniert werden. Dabei ist zu beachten, dass die zu ihm hinführende Verbindungslinie die Spalte II passieren muss und zwar mindestens einen Einheitsabstand unterhalb der Unterkante von F_{ς} , da durch diese der in Spalte II bereits verbrauchte 25 Platz bestimmt wird. Es ergeben sich die in Fig. 3 mit 29 und 30 gekennzeichneten Linienabschnitte. Schliesslich ist noch die Verbindung zum Ausgang lé von F2 herzustellen. Dies bedingt wieder eine senkrechte Linie. Da unterhalb des Ausgangs lo von F2 der Ausgang la bereits positioniert 30 und weiterverbunden wurde, kommt eine Streckung zur Vermeidung der senkrechten Verbindungslinie nicht mehr in Betracht. Es ergibt sich zusätzlich bzw. als Verlängerung der senkrechten Linienabschnitt 18 in Fig. 3 der senkrechte Linienabschnitt 31 auf der Spaltengrenze zwischen den Spalten II und III. 35

lowar letzter Eingang von Fo. Es kann daher nunmehr sein erster und einziger Ausgang lowertet werden. Er wird auf gleicher Höhe wie der Eingang lowerten. Da die von lowerten Werbindungslinie zum rechten Rand der Funktionsplangraphik führt, d.h. nicht mehr auf einen weiteren Eingang eines anderen Funktionsblocks, ist die Positionierung von lowertet definitv. Aus diesem Grund kann der Funktionsblock Fo auch gleich nach unten abgeschlossen werden. In Fig. 3 resultieren die Linienabschnitte 32 und 33.

Nach der vollständigen Behandlung des Funktionsblocks
Fowird mit dem nächsten Funktionsblock der äusserst rechten
Spalte, dem Funktionsblock Fow die Prozedur fortgesetzt.

Der erste Eingang l₅ von F₄ hängt vom gleichnamigen Ausgang von F₁ ab. Dieser muss noch positioniert werden. Er wird vorläufig einen Einheitsabstand unterhalb vom Ausgang l₄ positioniert, vgl. in Fig. 3 Linienabschnitt 34 und den strichlierten Linienabschnitt 35.

Nun kann Eingang l_5 von F_4 positioniert werden. Unter Berücksichtigung des Mindestabstand von zwei Funktionsblöcken 20 untereinander sowie des Ueberstands eines Funktionsblocks über seinen obersten Eingang ergeben sich in Fig. 3 die Linienabschnitte 36 und 37. Linienabschnitt 37 passiert die beiden Spalten III und II soweit "unten", dass es keine Platzprobleme gibt. Natürlich wäre dies gegebenen-25 falls zu berücksichtigen gewesen. Durch Strecken des Funktionsblocks F₁ wird schliesslich wieder eine senkrechte Verbindungslinie vermieden bei dem Versuch Eingang l_s von F_A mit dem gleichnamigen Ausgang von F₁ zu verbinden. Es ergeben sich die Linienabschnitte 38 und 35' in Fig. 3. 30 Linienabschnitt 35' ersetzt den strichliert gezeichneten

20

25

30

Linienabschnitt 35.

Ausgang l_5 ist letzter Ausgang von F_1 und ist nunmehr auch definitiv positioniert. Daher kann F_1 nach unten abgeschlossen werden, was in Fig. 3 Linienabschnitt 39 ergibt.

Weiter geht es mit dem zweiten Eingang l₉ von F₄. Dieser hängt ab vom gleichnamigen Eingang von F₃. In Bezug auf F₃ wurde noch keine Positionierung vorgenommen. Dies muss deshalb zunächst in Angriff genommen werden. Begonnen wird mit dem ersten Eingang l₈ von F₃. Dieser wiederum hängt ab von dem gleichnamigen Ausgang von F₂. Ausgang l₈ von F₂ wurde aber bereits positioniert, so dass Eingang l₈ von F₃ doch gleich festgelegt werden kann. Unter Berücksichtigung des Mindestabstands eines Funktionsblocks von einer Verbindungslinie sowie dem Ueberstand eines Funktionsblocks über seinen obersten Eingang ergeben sich in Fig. 3 die Linienabschnitte 40 und 41 in Spalte II.

Damit wurde Eingang l₈ von F₃ tiefer positioniert als der gleichnamige Ausgang von F₂. Eine Streckung von Funktionsblock F₂ ist hier nicht möglich, da die Positionierung des Ausgangs l₈ bereits definitiv ist wegen seiner Weiterverbindung auf den gleichnamigen Eingang von F₅. Es ist deshalb zur Verbindung des Eingangs l₈ von F₃ mit dem Ausgang l₈ von F₂ eine senkrechte Verbindungslinie erforderlich. Im Hinblick auf diese ergibt sich nun aber das Problem, dass auf der Spaltengrenze zwischen Spalte II und Spalte III in einem Teilabschnitt der genannten festzulegenden senkrechten Verbindungslinie bereits eine senkrechte Verbindungslinie bereits eine senkrechte Verbindungslinie der gegenseitigen Ueberdeckung der zwei senkrechten Verbindungslinien gibt es grundsätzlich natürlich mehrere Möglichkeiten. Vorzugsweise werden,

10

25

30

wie in Fig. 4 dargestellt, die Spalten II und III etwas auseinandergerückt. Es entstehen dadurch zwei Spaltengrenzen A, B auf denen die beiden senkrechten Verbindungs-linien parallel zueinander verlaufen können. Auf der Spaltengrenze A ergibt sich in Fig. 4 der neue Linienabschnitt 42. Die zuvor schon festgelegten Linienabschnitte 18 und 31 verlaufen entlang der Spaltengrenze B. Sollte es einmal zur Ueberdeckung von drei oder noch mehr senkrechten Linien kommen, so kann in entsprechender Weise durch noch weiteres Auseinanderrücken der benachbarten Spalten Platz für sämtliche senkrechten Linien geschaffen werden.

Im folgenden wird die Erläuterung des Positionierungsvorgangs anhand von Fig. 4 fortgesetzt. Fig. 3 ist insofern unvollendet.

Als nächstes wird der erste Ausgang l₉ von f₃ betrachtet. Er wird auf gleicher Höhe wie der Eingang l₈ positioniert und zwar lediglich vorläufig, weil er auf den gleichnamigen Eingang von f₄ weiter zu verbinden ist. Letzterer wird ebenfalls auf gleicher Höhe positioniert. Insgesamt ergeben sich in Fig. 4 die Linienabschnitte 43 bis 45.

Der dritte Eingang l₁₁ von F₄ hängt von keinem anderen Funktionsblock ab. Das bedeutet, dass die zu ihm hinführende Linie die Spalten IV, III und II passieren muss. In Spalte II ergibt sich ein Problem. Hier müsste die genannte Linie unterhalb des nach unten noch offenen, d.h. noch nicht abgeschlossenen Funktionsblocks F₃ entlanggeführt werden. Betrachtet man vorgreiflich erneut den Funktionsblock F₃ hinsichtlich seiner noch nicht positionierten Ausgänge, so stellt man fest, dass zwar nur noch ein Ausgang, nämlich Ausgang l₁₀ vorhanden ist, dieser aber auf keinen weiteren Funktionsblock weiter zu verbinden ist. Die von ihm ausgehende Linie müsste folglich, aufgrund der bisherigen Positionierung, unterhalb des ebenfalls ja nach unten noch nicht

abgeschlossenen Funktionsblocks F₄ vorbei zum rechten Rand der Graphik geführt werden. Es ergäbe sich damit eine Situation, wie sie in Fig. 4 unten strichliert dargestellt ist, mit einer Kreuzung von Linien an der mit C markierten Stelle. Eine solche Situation ist nicht erwünscht.

Zur Lösung des entstandenen Problems wird eine Neupositionietionierung vorgenommen. Betroffen von dieser Neupositionierung sind die Ein- und Ausgänge der Funktionsblöcke zwischen
denen das Problem aufgetreten ist, hier die Funktionsblöcke F₃ und F₄, einschliesslich sämtlicher dabei festgelegter Verbindungslinien. In Fig. 3 und 4 sind dies
sämtliche Linienabschnitte ab Abschnitt 36, Linienabschnitt
35' noch mit eingeschlossen.

- Bei der Neupositionierung werden die betroffenen Funktionsblöcke in umgekehrter Reihenfolge betrachtet. Wurde ursprünglich vom ersten Eingang l₅ von F₄ ausgegangen und
 kam die Betrachtung zu F₃ erst über den Versuch, den zweiten
 Eingang l₉ von F₄ zu positionieren, so wird jetzt mit
 F₃ begonnen, bevor irgendein Teil von F₄ positioniert
 wird. Diese Methode wird grundsätzlich bei allen auftretenden Problemen bzw. Konflikten der genannten Art angewendet (auch ineinander verschachtelt).
- In bezug auf die nunmehr von dem ersten Eingang l₈ von

 F₃ ausgehende Positionierung gibt es keine, nicht oben schon bechriebenen Vorgänge oder Probleme, so dass auf die Erläuterung der einzelnen Schritte verzichtet werden kann.
- In Fig. 5 sind die neuen, sich aus der Neupositionierung ergebenden Linienabschnitte dargestellt. Es sind dies die Linienabschnitte 36' bis 53, 35' mit eingeschlossen. Soweit sie bereits vor der Neupositionierung positionierte Linienabschnitte ersetzen, sind sie mit einem Beistrich versehen.

Wie aus Fig. 5 zu ersehen ist, konnte durch die Neupositionierung das zuvor entstandene Problem gelöst werden. Mit Linienabschnitt 53 von Fig. 5 sind sämtliche Elemente des Funktionsplans positioniert worden. Fig. 5 entspricht erkennbar Fig. 1.

10

15

<u>Patentansprüche</u>

- Software-Werkzeug zur automatischen Erzeugung einer Funktionsplangraphik aus einer partiell geordneten Menge von Funktionsblöcken (F₁ - F₆) mit einem oder mehreren Ein- und Ausgängen (l₁ - l₁₄) auf einer grafischen Anzeigevorrichtung, gekennzeichnet durch die folgenden Merkmale:
 - durch das Software-Werkzeug werden die Funktionsblöcke in einem rekursiven Vorgang gemäss ihrer hierarchischen Ordnung in der partiell geordneten Menge mit zunehmender Ordnung von rechts nach links auf Spalten (I - IV) verteilt;
 - innerhalb der Spalten wird die Position und Grösse der Funktionsblöcke durch Positionierung ihrer Einund Ausgänge festgelegt, wobei zunächst die Eingänge und dann die Ausgänge positioniert werden;
 - bei der Positionierung der Ein- und Ausgänge wird zugleich der Verlauf der zu ihnen hinführenden bzw. der von ihnen ausgehenden Verbindungslinien so weit wie möglich festgelegt;
- hängt ein Eingang eines Funktionsblockes von einem Ausgang eines anderen Funktionsblocks ab, so werden in einem rekursiven Vorgang zunächst alle Eingänge und Ausgänge des anderen Funktionsblockes zusammen mit den ihnen zugehörigen Verbindungslinien bis zu dem genannten Ausgang positioniert;
 - die Verbindungslinien werden als waagrechte Linien dargestellt; lediglich Verbindungslinien zwischen

15

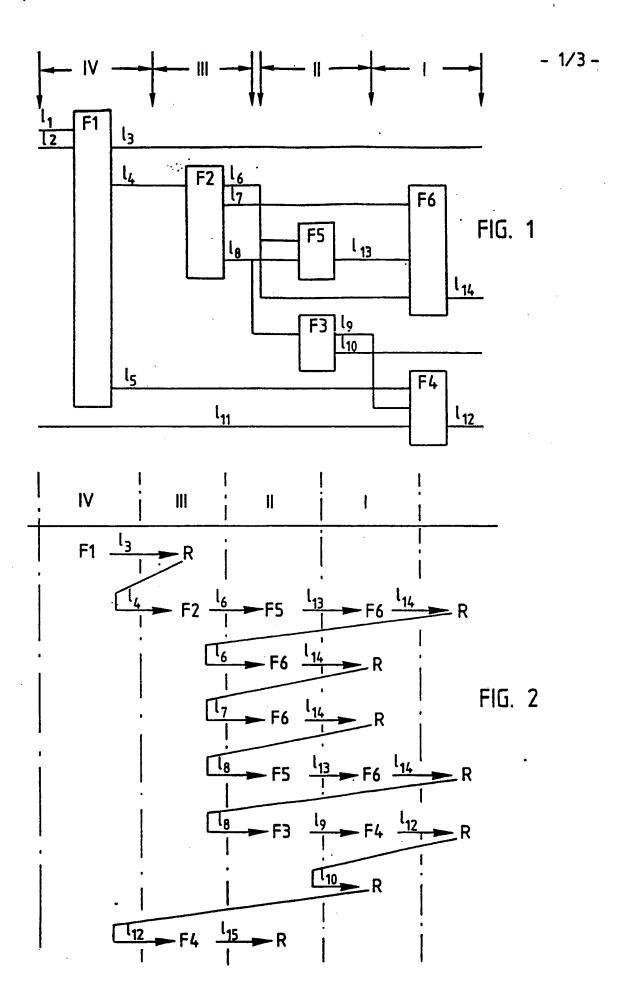
20

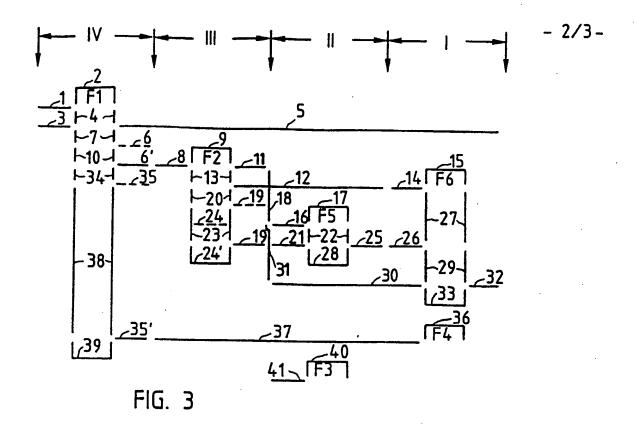
einem Ausgang und einem oder mehreren Eingängen, die auf unterschiedlicher Höhe positioniert wurden, enthalten einen senkrechten Abschnitt.

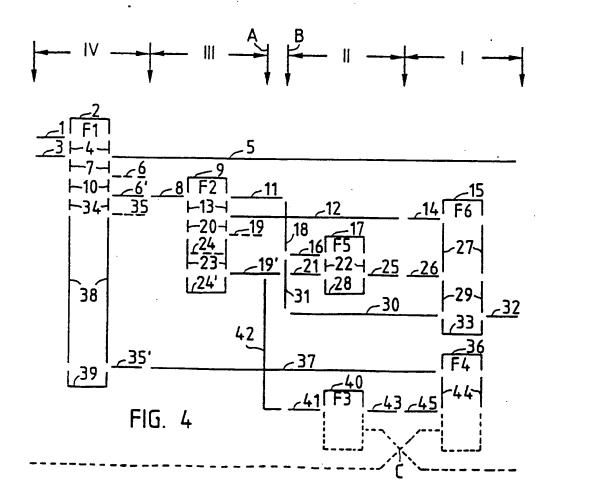
- Software-Werkzeug nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet,
 dass die Funktionsblöcke innerhalb der Spalten entsprechend ihrer Reihenfolge in der partiell geordneten
 Menge untereinander angeordnet werden.
 - 3. Software-Werkzeug nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die Funktionsblöcke der äusserst rechten Spalte in der Reihenfolge von oben nach unten positioniert werden.
 - 4. Software-Werkzeug nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die Eingänge und die Ausgänge der Funktionsblöcke entsprechend ihrer Reihenfolge in der partiell geordneten Menge positioniert werden.
 - 5. Software-Werkzeug nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die Funktionsblöcke zwischen benachbarten Eingängen oder benachbarten Ausgängen derart gestreckt werden, dass senkrechte Abschnitte in Verbindungslinien vermieden werden, sofern dadurch nicht die Position von bereits definitiv positionierten Ein- oder Ausgängen oder auch anderen Verbindungslinien betroffen ist.
- Software-Werkzeug nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass, falls senkrechte Abschnitte von Verbindungslinien aufeinander fallen sollten, der Funktionsplan in hori-zontaler Richtung derart gespreizt wird, dass Platz für einen parallelen Verlauf der genannten Abschnitte entsteht.
- 7. Software-Werkzeug nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet,30 dass bei Auftreten eines Konfliktes zwischen einem

10

Ausgang eines ersten funktionsblockes und einem Eingang eines zweiten Funktionsblocks, bei welchem die von dem Ausgang ausgehende Linie oder die zu dem Eingang hinführende Linie, obwohl nicht Verbindungslinie zwischen einem Ausgang und einem oder mehreren Eingängen, nicht lediglich waagrecht darstellbar ist, eine Neupositionierung sämtlicher in Verbindung mit den genannten funktionsblöcken bereits positionierten Ein- und Ausgängen vorgenommen wird, wobei die genannten funktionsblöcke in umgekehrter Reihenfolge positioniert werden.







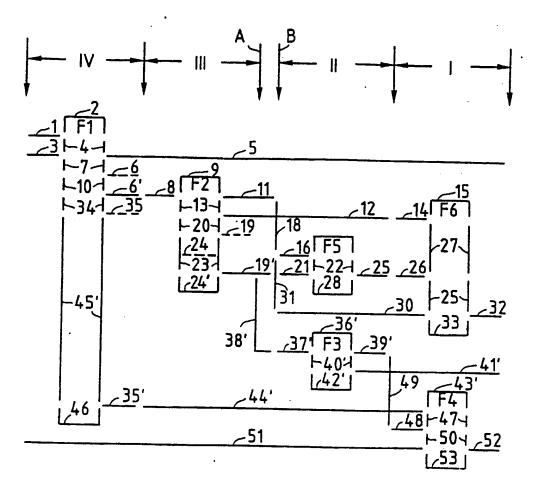


FIG. 5

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No PCT/CH 86/00094

International Application No						
		N OF SUBJECT MATTER (If several classif				
According	to Internal	ional Patent Classification (IPC) or to both National	onal Classification and IPC			
Int.C	1. :	G 05 B 19/04				
II. FIELDS	SEARC	HED				
		Minimum Documen	tation Searched 7			
Classification	on System		Classification Symbols			
		1				
Int.C	:1. ⁴	G 05 B 19				
		Documentation Searched other to the Extent that such Documents	nan Minimum Documentation are Included in the Fields Searched •			
		·		·		
		CONSIDERED TO BE RELEVANT				
Category •	Cita	tion of Document, 11 with Indication, where app	opriate, of the relevant passages 12	Relevant to Claim No. 13		
Y	US,	A, 4445169 (WAHITA) 2 figures 1,13,14,16-24	-	1		
Y	EP,	A, 0200974 (BBC) 12 N the whole document	ovember 1986, see	1		
A	US, A, 4326207 (HIROHARU SUDA) 20 April 1982, 1-7 see the whole document					
				·		
* Special categories of cited documents: 10 "A" document defining the general state of the art which is not			"T" later document published after to or priority date and not in confil	ct with the application but		
con	isidered to	be of particular relevance	cited to understand the principle invention	e or theory underlying the		
"E" earlier document but published on or after the international filing date			"X" document of particular relevant cannot be considered novel or	ce; the claimed invention cannot be considered to		
"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another			involve an inventive step			
citation or other special reason (as specified) "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means			"Y" document of particular relevance; the claimed invent cannot be considered to involve an inventive step when document is combined with one or more other such do ments, such combination being obvious to a person ski			
"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed			in the art. "&" document member of the same p	patent family		
IV. CERTIFICATION						
	<u>_</u>	ompletion of the International Search	Date of Mailing of this International Se	arch Report		
10 Ar	oril	1987 (10.04.87)	29 April 1987 (29.	.04.87)		
International Searching Authority			Signature of Authorized Officer			
יספונק	. מעמכ	PATENT OFFICE				
		PATENT OFFICE				

ANNEX TO THE INTERNATIONAL SEARCH REPORT ON

INTERNATIONAL APPLICATION NO. PCT/CH 86/00094 (SA 13764)

This Annex lists the patent family members relating to the patent documents cited in the above-mentioned international search report. The members are as contained in the European Patent Office EDP file on 28/04/87

The European Patent Office is in no way liable for these particulars which are merely given for the purpose of information.

Patent document cited in search report	Publication date	Patent membe		Publicatio date
US-A- 4445169	24/04/84	JP-A- JP-A-	57005111 57005112	11/01/82 11/01/82
EP-A- 0200974	12/11/86	JP-A- AU-A-	61249173 5653186	06/11/86 30/10/86
US-A- 4326207	20/04/82	JP-A-	54072384	09/06/79

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internationales Aktenzeichen PCT/CH 86/00094

I. KLA	SSIFIKATIO	N DES ANMELDUNGSGEGENSTANDS (bei		nzugehen)6		
				incodenant -		
Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPC) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPC						
II. REC	HERCHIERT	E SACHGEBIETE				
		, Recherchierter M	lindestprüfstoff ⁷			
Klassifik	ationssystem		Klassifikationssymbole			
Int. Cl.4		G 05 5 40				
III. CI.		G 05 B 19				
		Recherchierte nicht zum Mindestprüfstoff g unter die recherchierte				
		ditter die recherchierte	an Sacrigebiere fallen			
			•			
111 5101	*************************	VERBEREAUTI IOUNIA DE CO				
		VERÖFFENTLICHUNGEN ⁹				
Art*	Kennzeic	hnung der Veröffentlichung ¹¹ , soweit erforderlic	h unter Angabe der maßgeblichen Teile ¹²	Betr. Anspruch Nr. 13		
Y	,,,,	4445160 (555555) 04				
1	US, A	4445169 (WAHITA) 24.	April 1984, siehe	1		
	F	iguren 1,13,14,16-24; z	usammenfassung			
Y	ג מש	0200074 (BBG) 12 Name				
*	EF, A	., 0200974 (BBC) 12. Nov anze Dokument	ember 1986, siene das	1 .		
) 9	anze bokullenc				
A	IIC A	, 4326207 (HIROHARU SUD	3) 20 3 1 1000			
••	05, 5	siehe das ganze Dokument	A) 20. April 1982,			
		stene das ganze bokument		1-7		
	İ					
			•			
•						
				1		
			•			
	ļ					
* Beson	dere Kategorii	en von angegebenen Veröffentlichungen 10:		<u> </u>		
"A" Ver	roffentlichung	, die den aligemeinen Stand der Technik	"T" Spätere Veröffentlichung, die nach de	m internationalen An-		
		icht als besonders bedeutsam anzusehen ist	meldedatum oder dem Prioritätsdatum ist und mit der Anmeldung nicht kollic	veröffentlicht worden		
tion	eres Dokumer nalen Anmeld	nt, das jedoch erst am oder nach dem interna- edatum veröffentlicht worden ist	Verständnis des der Erfindung zugru	ndeliegenden Prinzips		
		, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch	oder der ihr zugrundeliegenden Theorie	angegeben ist		
zwe	zweitelnaft erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröf.					
fentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht ge- namten Veroffentlichung belegt werden soll oder die aus einem keit beruhend betrachtet werden						
and	seren besond	eren Grund angegeben ist (wie ausgeführt)	"Y" Veröffentlichung von besonderer Bedet	tung; die beanspruch-		
"O" Ver	"O" Veroffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung te Erfindung kann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit be-					
eini	bezieht eine Ausstellung oder andere Maßnahmen einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kate-					
"P" Ver	"P" Veroffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldeda, einen Fachmann naheligend ist					
tum	tum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffent					
IV. BESCHEINIGUNG						
Datu	m des Abschli	usses der internationalen Recherche	Absendedatum des internationalen Recherc			
1.	Λ ×	1 1007	2 9 APR 19	387		
Interi	Internationale Recherchenbehorde Unterschrift des bevollmachtigen Bediensteten					
M. YAN MOL III						
		Europäisches Patentamt				